

学术报告会

时间：2024年1月19日 10:00

地点：电信群楼3-308会议室

全尺寸双足人形机器人的进展和趋势

李清都

东方学者特聘教授

上海理工大学机器智能研究院



摘要:

人形机器人作为通用性机器人，具有丰富功能和高适应性，在人机交互、复杂环境工作等方面具有天然优势，被视为超越手机的下一个超级终端。本报告首先介绍世界人形机器人研究的前沿动态，并分析其中潜在的问题和突破点，进而讨论人形机器人在肢体、大脑、小脑等关键技术的挑战和研究趋势。然后从最简被动行走模型到人工智能等方法，介绍行机器人行走的基本原理、控制方法、虚实迁移等技术，以及行者一号、小贝机器人和技能学习等成果。最后，总结并展望人形机器人的应用前景。

简介:

李清都，东方学者特聘教授，博导，爱思唯尔中国高被引学者。2008年在华中科技大学获博士学位。2004年在重庆邮电大学工作，2007年破格副教授，2011破格晋升教授。2011-2012年在美国康奈尔大学从事博士后研究。2017年起在德国汉堡大学做高级研究员。现任上海理工大学机器智能研究院执行院长。近年来，发表SCI论文70余篇，SCI引用2000余次，授权发明专利30余项。主持国家级、省部级科研项目20余项。担任多个国际期刊编委。作为创始人和联合创始人孵化多家公司。